3-2 太陽風パラメタを用いたニューラルネット 法による地球磁気擾乱の予測

3-2 Prediction of the Dst Index from Solar Wind Parameters by a Neural Network Method

渡邊成昭 佐川永一 大高一弘 島津浩哲 WATANABE Shigeaki, SAGAWA Eiichi, OHTAKA Kazuhiro, and SHIMAZU Hironori

要旨

常に地球前面にあるラグランジュ静止点で、ACE (Advanced Composition Explorer)は太陽風の各 パラメタを観測している。そのうち6パラメタ(速度、密度、磁場3成分と絶対値)をエルマン型ニュー ラルネットの入力とし、出力を2時間後の地球磁場擾乱指数Dstとする予測モデルを開発した。1998年4 月から実時間予報をインターネット上(http://www2.crl.go.jp /uk/uk223/service/nnw/index.html)で公開 している。この短時間予報は精度が高く、かつ、定量的であるため、衛星運用、地磁気嵐時の地上イン フラへの障害に対する運用情報として役に立つ。1998年2月から10月まで-80 nT以下の磁気擾乱は11 個あった。これらのうち、10は最小時のDstの絶対値は地上値と予報値との予測誤差は23%以下であり、 初めての試みとしてはおおむね満足できるものと思われる。しかし、10月19日から始まる時期嵐の時 48%であった。また、人工入力により、パラメタの働きを定性、定量的に調べた。密度の増加がない場 合に対して、存在する場合はDstはおおよそ10%強調されることが分かった。速度の効果は密度のそれ に比べはるかに大きいことが確認された。この運用モデルは、他の幾つかのモデルに比べ嵐の大きさに 関係なく、安定した予測を行っている。

Using the Elman-type neural network technique, operational models are constructed that predict the Dst index two hours in advance. The input data consist of real-time solar wind velocity, density and magnetic field data obtained by the Advanced Composition Explorer (ACE) spacecraft since May 1998 (http://www2.crl.go.jp/uk/uk223/service/nnw/index.html). During the period from February to October 1998, eleven storms occurred with minimum Dst values below -80nT. For ten of these storms the differences between the predicted minimum Dst and the minimum Dst calculated from ground-based magnetometer data were less than 23%. For the remaining one storm (beginning on 19 October 1998) the difference was 48%. The discrepancy is likely to stem from a imperfect correlation between the solar wind parameters near ACE and those near the earth. While the IMF Bz remains to be the most important parameter, other parameters do have their effects. For instance, Dst appears to be enhanced when the azimuthal direction of IMF is toward the sun. A trapezoid-shaped increase in the solar wind density enhances the main phase Dst by almost 10% compared with the case of no density increase. Velocity effects appear to be stronger than the density effects. Our operational models have, in principle, no limitations in applicability with respect to storm intensity.

[キーワード] Dst予測,宇宙天気,ニューラルネット,環電流、太陽風 Dst prediction, Space weather, Neural network, Ring current, Solar wind

1 はじめに

最近の宇宙科学の発達により、宇宙での人間 活動、通信、放送及び気象衛星等地上の生活基 盤を支える衛星も多くなってきた。また、高中 緯度では地上の多くのインフラも地球磁場擾乱 の悪影響を受けることが分かってきた。磁気嵐 中には異常帯電/放電が生じ、衛星機能を停止 することもある。大気の膨張による摩擦上昇が 引き起こす衛星姿勢異常変化等は、衛星落下を 引き起こすこともある。誘導電流異常増加によ り地上送電線系に障害を与えることもある。衛 星と送電線系等の運用上、地球磁場擾乱指数の 短時間ではあるが精度の良い予報を行うことが 重要な課題となってきた。

時系列解析の良いところは、太陽風プラズマ 及びその磁場と地球磁気圏の解明すべき物理過 程が分からない段階でも、答え(予報)が可能で あることにある。もし、相関が線形ならば予測 は極めて簡単である。すなわち、応答は一義に 決まるインパルス応答関数と入力との畳込みで 表される。家森他(1979)は線形応答の立場でイ ンパルス応答関数を解析し地球前面の太陽風パ ラメタ変化と、サブストーム (AL、AE)の最大 擾乱時との間には約40分程度応答時間差がある ことを示した。Blanchard と McPherron (1992) はAL指数を二つのインパルス応答関数でよく表 し、原因が地球朝方と尾部にあると説明した。 しかし、二つのインパルスの大きさ及び時間間 隔が事例によって異なるため予報には役に立た なかった。地球擾乱の他の指数、例えばKp、 AE、AL等も線形予測の努力が多くの研究者に よって試みられたが、いずれも良い結果が得ら れなかった。

Dst 及び擾乱時の環電流 Dst*は、Burton等 (1975)によって常微分方程式の形で表され、短 時間予測の古典的手法として良く引用された。 非線型にするため変化するフィルター係数を用 いた手法がKlimas等(1997、1998)によって開発 された。また、プラズマシートからの粒子を追 いかけ、シミュレーションして得た環電流予測 法が海老原と江尻(1998、2000)によって開発さ れた。様々な手法のニューラルネットワーク法 (以下 NN法と略称する)は、宇宙科学の予報分野 に、主としてLundstedt と Wintoft (1994) によっ て導入された。Kugblenu 等 (1999) は良質の磁気 嵐を20イベント選び少量の教師信号を作り、予 想されるより良質のモデルを作成した。Wu と Lundstedt (1997a、b) によって隠れ層から入力層 に帰還する Elman 型 (1990) を発展させ、学習時 系列を主として嵐時のデータを用いDst 予測相関 係数を 0.9 まで引き上げる好成績のモデルを開発 した。

運用モデルは、いかなる状況(欠測、大嵐、静 穏期)でも良好に働かなくてはいけない。2に、 筆者が作成したモデルの1998年の成績と作り方 を紹介する。3ではいかにして運用モデルを採用 したかを述べる。4では1998年2月から10月ま での成績と、幾つかの注目すべき時期の考察を 行う。5では太陽風の密度、速度、磁場のDst応 答を解析する。6ではBurtonモデル及びその改 良型と我々の運用モデルを比較検討し、まとめ を7で行う。



2 エルマン型帰還NN法の作成

筆者はWuとLundstedt (1997a)を参考にしな がら、学習時系列、イタレーションの途中変化

方式等に新規性を持たせてNN法の運用モデルを 作成した。第1図で示されるような構造を持つ。 すなわち、入力6(R=6ユニット)成分は、隠れ 層(S=20ユニット)とwkjなる結合係数で結びつ き、隠れ層の出力は結合係数WiでDstと結びつ くと同時に、1時間遅れて、あたかも正規の入 力のような顔をして、入力層のユニット7-26に 帰還して、再び隠れ層に結びつく。数式表現は (1)(2)式に示される。正規の入力Iと隠れ層から 戻った Viは各々隠れ層とwで結びつき、双曲関 数 Tanhを伝達関数とした隠れ層の出力 Viは、直 接出力 Dst に結びつくと同時に1時間後(時系列 の1ステップ後)入力層に戻る。

$$V_{j}^{t} = \tanh[\sum_{k=1}^{R} w_{kj} I_{k}^{t} + \sum_{K=R+1}^{R+S} w_{kj} V_{k-R}^{t-1}] \quad (1)$$
$$Dst = \sum_{J=1}^{S} W_{j} V_{j}^{t} \quad (2)$$

第1、2式のI、Vyの右肩のtは時間であり、本稿 においては、1時間を単位とする時系列を示す。

したがって、この予報NNモデルを作ることは 各ユニット間の結合係数 Wkiと Wiを求めること にある。この結合係数をいかに自然現象(Dst)を 反映するように求めるかが重要にしてかつ最終 目的となる。現用モデル(モデルC)は1998年12 月から運用開始しているが、隠れ層は20ユニッ トを持ち、入力は6個(太陽風速度、密度、磁場 3成分及びその絶対値)なので Wki は (20 × 26 = 520個)、Wが20個、計540個の結合係数を求め、 最も性能の良かった結合係数群をモデルとして いる。なお、旧バージョン、モデルAの入力は、 太陽風速度、密度、太陽風磁力線の南向き成分 入力の3個で、(結合係数群は: Wki=20×23=460、 及び Wiが20個、計480個を使用) 1998年4月か ら同年11月まで運用していた。本稿で使う座標 はGSM系である。すなわちX軸は太陽方向、Z 軸はX軸と双曲子磁場の北向き軸とのなす平面 の中で、X軸と直角北方向にZ軸の正方向をとる。 Y 方向はX、Y、Z軸がデカルト座標を作るよう に定める。

結合係数群を求めるに当たって、はじめは小 さい値から始め、第1、2式を計算し、既に、京 大C2センターで地上値を基に計算してあるDst (以下、Dstの地上値と略称する)と比べ、その誤 差が最小となるようにイタレーションを10万回 近く繰り返して求める。このように結合係数群 を求める時は試行錯誤を繰り返すので時間がか かるが、一旦求められると、予報計算は1998当 時のワークステーションを用いると1秒以下で 終了した。

2.1 教師信号と太陽風学習データの作成

- 教師信号:過去の地上磁場観測から導出され たDst時系列。予想されるべき時系 列。
- 学習時系列:過去のDst地上値に対応する太陽風 パラメタの時系列。これを用いて 過去のDstを予測しながら、結合係 数群、すなわちモデルを自動的に イタレーションで決めていく。

これらの時系列の長さと構成、磁気嵐の教師 時系列に占める割合、等で異なるモデルが沢山 できる。その評価を行って最終的に二つの候補 が6入力モデルに関して作成した。すべての学習 データは太陽風データが比較的連続して得られ る1978-1982年の米国宇宙科学データセンター NSSDC/NASAの太陽風OMNIデータを用いた。 予測すべき教師信号は最終Dstの地上値データを 基に作成した。予測モデルを作成する時使用し た学習データは地球近傍での観測値、あるいは それに換算した値である。ラグランジュ静止点 (L1 点 = 150 万 km 程度太陽方向) にある ACE 衛 星で観測された太陽風は速度に依存するが、約1 時間程度経過して地球に到達する。ACE衛星の 観測パラメタは、変動する経過時間の補正を行 い、予測モデルの入力データとして使用する。 すなわち、運用モデルの予測時間とはL1点から 地球までの太陽風の経過時間と、ニューラルネ ット予測モデルの予測時間(現在1時間)との和 になる。現用の運用モデルの予測時間は結局2時 間を採用している。

モデルAは1978-1982年で生じた、主として50 以上の擾乱時(一つ以上の嵐を含む)に関する、 太陽風密度、速度、磁場の南向き成分の学習時 系列5077時間を用いて作成したものである。こ のモデルはACE衛星が打ち上げられ、宇宙天気 用のRTSW(Real Time Solar Wind)データの供 給しはじめた時に使用した。初期の運用モデル

R 61

特集 宇宙天気予報特集 II 一観測・予報システムの開発と情報サービス—

であるが性能は良い。実際のDstとACE衛星の 科学用データによるモデルAの予測Dst(A)との 比較を行ったところ、相互相関係数はおおむね 0.89程度であった。予測誤差は主として、モデル の不完全性による誤差及びACE衛星周辺の太陽 風プラズマ—地球周辺の太陽風プラズマとの悪 相関による誤差から構成される。ACE衛星で観 測された太陽風プラズマと地球周辺の太陽風プ ラズマの相関は必ずしも良くないとの報告 (Paularena et al. 1998、Richardson et al. 1998) を考慮に入れるとかなり良質のモデルである。

以下に、本稿で用いた Elman 型予測モデルを 紹介する。求める (2) 式で与えられる Dst 時系列 はイタレーションの各段階、計算途中で常に地 上値と比較され (差の絶対値、相互相関係数)、 その差が最小値を取り、限界で停滞した時及び 相互相関係数等モデルの良さを決める指数が良 い値をとった時、一つのモデルが得られる。こ のため、極端な事を言えば、少し手法が適当で なくても、常に地上値と比較されて進行するの で、良い実績のあるモデルを得ることができる。

本稿では、エルマン型NNを利用したDst予測 の方法を述べる。多くの時系列区間を結合して、 一つの長い教師・学習時系列を作成する時、結 合前後で注意すべき優先条件は:

- i)区間の終了時と次の区間の始まりとは、静 穏時、擾乱時にかかわらず、Dstの絶対値が 小さいこと。Bzが正でDstが負の方向にま だ大きい、嵐の回復期を区間の端に持って くることは最悪の結合である。回復期から 計算を始めると、嵐も何もなかったことと して、静穏なレベルと解釈してしまう。
- ii) Bzがあまり差がなく、できるだけ滑らかに
 結合できること(ただし:Bzは正で0近傍)
- iii) 速度があまり差がなく、できるだけ滑らか
 に結合できること

である。これ等を念頭に置いて、各領域を結合 させて、長い時系列を作成する。

密度も大きな不連続なく結合できれば、申し 分ないが、前記を優先させると多くの場合、あ る程度不連続になるのは避けられない。しかし、 実際の自然現象において、他のパラメタが滑ら かでありながら、密度だけが急に高くなること も多いので、さほど気にすることもなさそうで ある。いずれにせよ、前記の条件の優先度を高 く持ってくること。

なお、経験的には、Dstの絶対値の大きい擾乱 時だけを、学習させて作ったモデルBよりも、 静穏時も多く入れて学習した方が擾乱時にも安 定して良い予報を行った。モデルCは学習時系 列の44%は静穏時のデータである。

2.2 イタレーションの操作

2.2.1 イタレーションのはじめ

(1) (2) 式中の W_{kj} と W_j は小さい値とする。筆者 は小さい乱数を用いた。Vは小さい値。Wの次 のイタレーション段階への変化分: ΔW も小、 もしくは0。

以下の式に出てくる、αは1に近い数字、ηは 0に近い数字を設定するのが良いようである。

2.2.2 イタレーションの途中

予想値と求める値との差の絶対値平均は

$$E = \frac{1}{2} \sum_{t=1}^{N} (T(t) - Dst(t))^{2}$$
(3)

で表される。Tは予想されるべきDstの地上値、 Dstはイタレーションの有る段階での予測値であ る。tは時間若しくは、時系列中のサンプリング の順番である。

このように、イタレーションの各ステップでE を計算し、どの位モデルの精度が上がったかを 判定する基準に用いる。ほかにも、相互相関係 数等をも計算して性能判断材料に用いる。

まず(2)式中の隠れ層と出力 Dst との結合係数 W_i を求める。イタレーションでの変加分 ΔW を 時間 τ について求める。

$$\Delta W_j(\tau) = (1 - \alpha)\eta \sum_{t=1}^N \delta^t V_j^t + \alpha \Delta W_j(\tau - 1), \qquad (4)$$

$$\delta^t = T^t - Dst^t, \tag{5}$$

V、W共にイタレーションの有る段階での値である。次に入力層と隠れ層ユニットとの結合係数
 wを決める方式を示す。ある時刻 τ の w の変化率は1時間前の w_kを使う。

$$\Delta w_{jk}(\tau) = (1-\alpha)\eta \sum_{t=1}^{N} \delta_k^t I_k^t + \alpha \Delta w_{jk}(\tau-1), \qquad (6)$$

$$k = 1, \dots, R,$$

$$\Delta w_{jk}(\tau) = (1 - \alpha)\eta \sum_{t=1}^{N} \delta_{j}^{t} V_{k-R}^{t-1} + \alpha \Delta w_{jk}(\tau - 1), \qquad (7)$$

$$k = R + 1, \dots, R + S$$

ただし、式中のδは

$$\delta_{j}^{t} = (1 - (V_{j}^{t})^{2})W_{j}\delta^{t}, \quad j = 1,...S$$
⁽⁸⁾

(6) (7) 式の η 、 α 、は $0 < \eta < 1$ 、 $0 < \alpha < 1$ で与えられる数である。この値によって収斂の 早さ及び良いモデルが得られるかどうかを支配 する。イタレーション中で自動的に調整される。 η の変化率は計算の途中で次の方式を用いる。

$$\Delta \eta = \begin{bmatrix} +a\eta & \Delta E < 0 \\ -b\eta & \Delta E > 0 \end{bmatrix}$$
(9)

a、bは適当な正の定数。 ΔE が正とはイタレーションが発散し、 η も減少するので各定数を変更する等対策を講ずる。

3 学習データに対する依存性

衣	モナルを	TFRUUIC-	子首时未刘	り泊兀
モデル名	学習データの 状態	学習データ の時間	学習パラメタ	稼動期間
モデル A	主として嵐時	5077 時間	速度、密度 IMF Bs	モデル第1号 1998 年 4 月から 1998 年 11 月まで
モデル B	主として嵐時	5077 時間	速度、密度 IMF Bx,By,Bz,Bt	
モデル C	嵐時と静穏時	9058 時間	速度、密度 IMF Bx,By,Bz,Bt	モデル第2号 1998 年 12 月から 現在に至る

表1にモデルと学習データのまとめを示した。 モデルAを作成した教師信号の期間で磁場の南 向き成分の代わりに、GSM系のBx、By、Bz、 Bt(全磁力)を用い、計6入力でモデルBを作成 した。さらに静穏期を大幅に増やし、全体の44% を占めるようになったデータ時系列(9058時間) を学習させてモデルCを作成した。モデルB、C 共予測値と地上値との相関係数は0.9以上であっ た。この運用NNモデルの相互相関係数は静穏時、 Dst=-10nT、の時10nTの差は100%の誤差とな る。学習時系列には、このような静穏時を多く 含んでいるので、全期間にわたる相関係数:0.9と 言う値は極めて良質のモデルと言えよう。また、 平均二乗誤差 (\sqrt{E}) はおおむね10nT 程度以下であ った。



1978年の予測テスト及び1998以来の予測結果 によるモデルの評価を行った。モデルB、Cの典 型的比較結果として1978年8月2日12UTから 140時間について紹介する。図2の最上段に地上 値は黒線、モデルBの予測値が緑線、モデルC による予測値が青線で示されている。この期間、 中段に太陽風速度(青線)を0-1000 km/secの範囲 で、粒子(緑線)は0-50 個 cm³の範囲で示した。 速度は8月2日11UT に274 km/secから6日20 UTに578 km/sec達する上昇部があり、通常より 早くなったが、以後変化の少ない高速の丘を形 成し減少していく。密度は3日03UTに41 個 cm³ のピークを持ったが急速に減少した。最下段に



磁場の値が-15nTから+15nTの範囲で示されて いるが、Bz(赤線)が-10nTより下がることもな く、さらに-5nT以下では持続性がないので、 Dstも大きく発展せず、穏やかな時期を示してい る。予測結果は明らかにモデルCの方が地上値 に接近している。これは、静穏期を多く取り込 んだための効果と思われる。また、磁気嵐時に おいても安定してモデルCが良好な予測を行っ ている。したがってモデルCが、1998年12月か らDst運用モデルとして、モデルAの代わりに 働いている。

4 モデルCの予測精度

モデルCは太陽活動期の1978-1982年の太陽風 データとDstデータで学習した。しかし、太陽静 穏期から上昇中の1998年においても有効である ことが示されている。

図3は1998年2月から10月までの連続した

Dst 地上値(黒線)とACE衛星によって観測され たデータを用い、モデルCで予測した(緑線)成 績が示してある。ただし、衛星の事情で欠測し た部分は除いてある。使用した太陽風データは 較正された最終値:レベル2データとも科学デー タとも呼ばれているもので、クイクルックデー タではなく、NSSDC/NASA 及び ACE Science Center for providing ACE dataから WEBを通じ て提供されている。太陽風がACE衛星の位置を 吹き抜け、地球磁気圏に到達するための、最大 応答時間を考慮した1-2時間の予測時間をずらし て図3が作られている。図の左端はパネルの始 まる日付が記してある。また、太陽のBartels番 号が記してある。この期間(1998年2月から10月 まで)でDstが-80nT以下の強い磁気嵐は11イ ベントあった。そのうち10イベントのDstは23 %以内の予測誤差であった。残る1イベントが48 %と大きな予測誤差であった。これは、ラグラン ジュ点と地球近傍とのパラメタ相関が期待され



ファベットで示され、日付が示された期間の太陽風のパラメタは図4で詳しく説明されている。

るほど強くなかったことからくる誤差と考えら れる。この誤差を除けば、太陽活動が最大であ った1978-1982のデータで作成したモデルは、太 陽活動の最小期から上昇期に向かう1998年にも 有効であることを示している。図3の四角いボ ックスは、幾つかの注目すべき期間(4日)であり、 図4で詳しく調べてみる。

図4において、各パネルで赤い実線が太陽風 内の磁場のBz(GSM座標)を示し、フルスケール は-25nTから+25nTである。しかし、パネルC において大きなBzをプロットするため、例外と してフルスケールは-50nTと+50nTに設定し た。青線は太陽風速度で0km/secから1000 km/secまでをプロットしてある。緑線は密度で 0から100個/cm³の間で描いてある。また、B、 Cパネルにおける密度と速度のギャップは欠測を 示している。図3の青矢印は嵐の最も激しい時 (主相の終わり)を示し、図4の黒い矢印に対応し、 おおむねBzが負から正に移行する時刻の付近に ある。以下各事象について考察する。



始まりの日付が示されている。矢印は、 Dstの極小値。下向き三角は注目して欲し いところ。 (2月10-13日)4Aパネル:速度は2月11日に500 km/sec以上に達し、高速が持続するが、Bzは-3 nT程度より高い値を示すので、下向き▽が示す ように、地上値のDstも-29nTと穏やかな値を 示し、予測値も誤差がほとんどない状態である。

(3月9-12日)4Bパネル:速度はデータ欠測の後 3月10日03UTより300km/secからパネル4Aと 同じく上昇し10日15UT以後は500km/sec以上 が続く。これは太陽1回転前の4Aパネルのと同 じコロナルホールから吹き出たものである。10 日04UTと09UTの40cm³以上の密度ピークは 初期相における正のDstピークを形作る。Bz成 分は10日15時に-15nTとなり、-11nT以下が 3時間続く。これが10日20UTに-116nTの磁気 嵐を作り出す。この時の予測誤差は22%であった。

(5月2-5日)4Cパネル:このイベントは1998年 で最も大きな嵐の一つである。速度は二つのピ ークを持つ。2日06UTの646km/secと4日04 UTの825km/secである。Bzも主として二つの 谷があり、2日12UTの-12nTと4日03UTの -32nTである。これに対応して、Dstの谷の一 つが2日18UTに生じ-85nTであり、第2のDst の谷は4日05UTに生じ-205nTであった。予測 誤差はそれぞれ22%、21%であった。これらは コロナルホールと磁気雲と思われる。

(5月29-6月1日)4Dパネル:この時期には最高 705 km/secという太陽フレアによる非常に高速 の太陽風が5月30日00UTに観測されている。 しかしながら、パネルに示されているように高 速域にはBzは正の山があり、かろうじて-5nT 程度の浅い谷しか観測されていないので、図3の D期間に見られるように、穏やかなDstの擾乱し か生じなかった。予測誤差は非常に少なくモデ ルCは有効に働いている。

(7月28-31日)4Eパネル:1998年で最も密度が 多かった期間の一つ。そのピークは7月31日16 UTで57.3 cm³であった。この前後のBzは正の 山で、下向きの▽で示される領域は動圧が大き いにもかかわらずDstは大きな谷となっていな い。予測誤差も小さい。

(8月5-8日)4Fパネル:速度は360-500 km/sec の間を緩やかな丘をなしている。一方、密度は8 月6日10UTに43 cm³をピークにしたおおむね緩 やかな変動をしている。これに対してBzは6-7 日にかけて3回谷が見られる。主たる谷は08UT で-19.2nTに達するが、21UTに-11.7nTさらに 7日03UTに-9.2nTの小規模な谷が見られる。 これに対して、まず6日11UTにDstが-138nT の主たる嵐とその回復期の7日05UTに-108nT の嵐が見られる。各々図3に青い二つの矢印で 示してあり、主たる嵐の予測誤差はわずか6%で ある。

(9月24-27日)4Gパネル:最大826 km/secの大 きな速度の山が観測され、呼応してBzの大きな 谷(-18nT)があり、大きな嵐が予想される。最 小のDstは9月25日09UTに-169nTを記録して おり、予測誤差は18%であった。

(10月16-19日)4Hパネル:この期間中速度はお おむね一定していた。密度は19日01UTに68 cm³の大きなピークを持つが、他の期間は単調で ある。Bzが問題で、密度ピークから負の大きな 値に転じ、-11nT以下の値が19日02UTから15 UTまで続きゆっくりと回復し正の値となる。し たがって-166nTと大きな負のDstの値を予測し た。実際の地上値は-112nTであり、大きな予 測誤差(48%)となった。しかし、この時WIND 衛星(位置はXse=95Re、Yse=32Re、Zse=6Re) もBzとして-15nT以下という大きな負の値を 02-15UTまで観測しており、モデルCの性能が 悪いと言うよりは、衛星位置と地球位置の太陽 風相関があまり良くなかったのではないかと思 われる。

5 太陽風パラメタに対するDst応答

NNモデルは学習した範囲内の現象を反映して いる事は問題ないが、更に拡張した現象をどの 程度反映させることができるかどうかは難しい ことで、現在その専門家の議論の種となってい る。しかるに、モデルCに、自然界でありそう な人工的入力を加えて、太陽風各パラメタの役 割を明らかにする試みを行った。自然界におけ る二つの事象で、一つのパラメタだけが独立に 変化し、他のパラメタが二つの事象で同じ変化 をする事象があれば、一つのパラメタの役割が 観測事実から経験則として引き出すことができ る。しかし、太陽風との応答系では速度、密度、 磁場各成分等多くの入力が基本的に考えられる ので、前記のような事象を観測データから見つ け出すのは極めて難しい。特に磁場のZ成分以外 はより弱い働きをするので、大きな働きをする 他のパラメタの中に埋もれてその特性を従来の 手法で明らかにすることは極めて難しい。NN予 測法に人工的に変化させたパラメタを入力し、 その働きを探ることは意義深いと思われる。な お、この時の入力はラグランジュ点近傍のパラ メタではなく、地球近傍と設定する。すなわち、 L1 点から地球近傍までの伝播ゆがみを避けるた めである。1978-1982年のデータによる予測の相 関係数は0.91以上であり、かつ1998年以降の ACEデータでも好成績を上げているので、NN 法による試験には適切と思われる。また、微妙 なマイナーパラメタの働きは他の学習時系列か ら作成した NN モデルでも確かめた。定性的には モデルCと同じ傾向であったので本稿で紹介す ることとした。



はじめの試みとして、実際の太陽風の振る舞 いとしておかしくない単純なパラメタの動きを 入力とした。図5において太陽風磁場のX-Y成分 に関してはBx=10nT、By=0nTとし、Bzははじ め+3nTに固定し、Sと記した時点(Bz成分が負、 すなわち南向きのスタート時点)で2時間かけて -12nTになる。この状態が15時間続き、2時間 かけて+3nTに復帰する。はじめは密度、速度 の変化なく、それぞれ3cm³、400km/secとする。 これらは図5のB、Cの点線、Dパネルの実線で 表される。この入力による出力(モデルCで計算 されたDstの様子)はAパネルの点線で示される ように、動圧の変化がないので初期相で見られ る正のピークは見られない。この時の主相で最 小Dstは、約-130nTまで発達し、Bzが負から 正に転じる所で回復期となる。これは図3と図 4のB、C、D、F、G、Hパネルの矢印で示され るように、実際の嵐でもBzの谷の終わり付近で Dstの最小値がくる。

嵐の次の試みでは、Bzの振る舞いは前の試み と同じでパネルDの実線で示される。速度はS時 -3時に400km/secから2時間かけて600km/sec に上昇し、30時間持続し、10時間かけて元の400 km/sec に戻る。密度はS時-3時に3cm³から2時 間かけて20 cm³に変化し、20時間続き、後3 cm³ に戻る。これらの変化はパネルB、Cの実線で示 される。動圧の変化があるので、初期相で+7nT 程度の正のピークが見られる。速度変化は動圧 変化だけでなく、(**V × Bz**)の電場の効果が新た に加わることをも意味する。パネルAの実線が 示すように主相で大きな谷が形成され、Dst の最 小値(擾乱の最大値)はおおむね-185 nT まで発 達し、Bzの負から正への転換点で回復相となる ことを矢印で示した。また、回復相内で密度の 丘が終了すると、Dst 曲線がゆがむが詳しくは後 に述べる。

5.1 密度の効果

図6はBzの谷の継続時間を5時間から5時間ず つ増やし、最長25時間として得られた5個の嵐 におけるDst変化の集約を点線で示す。Bx、By は図5の場合と同じである。密度の効果を調べる ため速度は400 km/sec で固定(図5パネルCの点 線)し、密度の丘がない場合と、ある場合を設定 したが、その時系列は図5のBパネルと同様でそ れぞれ点線、実線で表してある。なお、図6の第 3番目の嵐、すなわち負のBzの継続時間が15時 間の場合で作られた嵐、の点線は図5のパネルA の点線と同じ場合で一致している。速度変動が ない場合の動圧は図5より小さく思われるが、図 6で表される初期位相における正のピークは若干 高く、+10nT程度となる。誤差の範囲という可 能性も捨てきれない。動圧の変化はChapman-Ferraro電流の変化をもたらし、Dstを正の方向 に押し上げる。図5パネルAの実線の場合は密 度・速度変動を伴い、動圧はより大きい。しか しBzはまだ正方向なので、より早い速度による V×Bzの電場は尾部からの環電流の種となるべ きプラズマをより強く押し戻す方向で働く。こ れが初期位相における正のピークが図5Aの場合 より図6の場合が高くなる理由と思われる。

主相では図6の実線(密度の丘がある)が点線 (密度変化なし)より負の方向に強調されている。 電場はBzが南向き、負の方向であるので、プラ ズマシートから環電流の方向に多く流れ込む。 また、そのプラズマシートに太陽風のプラズマ が若干の時間差で入っていくとの報告もEbihara and Ejiri (1998、2000)によりなされている。これ らが、図6で密度上昇、丘を形成した時、Dstが より負の方向に強調される原因と思われる。図5 の嵐の場合、Bzの負の期間は15時間で、最小の Dst は密度変化のない場合に比べ10%程度強調 される。



図6、7に示されるように、一般に時間ととも に南向きBzが延長されると、Dstの絶対値が発 展するが、やがて緩やかになり、飽和したよう に発展しなくなる。Burton等(1975)は、Dstの 振る舞いを常微分方程式で表した。その解の第2



項は対数型となるので、大まかな定性的変化は 合っているとも言える。すなわち、環電流の生 成項と崩壊項がつりあってくるので、Dstの変化 が止まり、やがて逆になる。更なる解析は詳し く**6**で述べる。

回復期では、初期相のごとく、Bzが正となる ので動圧は正の方向にDstを押し上げる働きをす る。20時間過ぎると前述のごとく密度の丘はな くなる。動圧が急に少なくなるので、Chapman-Ferraro電流の激減をもたらし、Dst は矢印の示 す所で減少する。

5.2 速度効果



図7の計算では、密度だけでなく速度の増加を 図5Cのように付け加える。主相におけるこの増 加は西向き電場を更に強力にし、尾部のプラズ マシートからより多くのプラズマがE×Bドリ フトによって、地球に向かい環電流の種を運ぶ。 点線は図6と同じであるが、比較のためプロット した。第3番目の嵐は、負のBzの継続時間が15 時間の場合であり、図5の実線と同じ例である。 なお、50%の速度増加(400から600 kms⁻¹へ)だけ の場合及び570%の密度増加(3から20 cm⁻³)だけ の場合、最小Dst はそれぞれ - 170 nT 及び - 140 nT 程度と算出された。速度効果の方が密度効果 よりも大きいことが示された。

5.3 惑星間空間磁場(IMF)の方位角成分の効果

今までの計算では、X-Y 平面上の磁場成分はす べてX方向であった。図8では、X-Y 平面上の成 分の絶対値は固定し、X 軸から各嵐ごとに回転さ



せながら、角度依存性を調べる図である。X-Y 平 面上の磁場成分を10nTとする例を解析する。密 度、速度、南向き磁場は図5の点線、実線と同じ く変化をする。予想モデルで計算すると、速度 と密度の増加があるなしに関係なく、最小Dst (最も激しい嵐)はX方向から時計回りに10°から 30°付近に存在している。図8における最大値と 最小値の差はおおむね20nTである。また、X-Y 平面上のIMFの絶対値を15nTとすると最大値 と最小値の差はおおむね30nTとなる。この定性 的効果はモデルBでも同じである。このことか ら、方位角成分の効果は有意と考えられる。実 際の嵐時の密度、速度、Bzを用い X-Y 平面上の 成分の絶対値を10nTとして試してみる。図9は、 よく参照される嵐である。1978年9月29日から 始まった嵐で最小地上値は-224 nTであった。 図9の上段パネルの実線が地上値、点線が予想値 で極めて良好に予測している。中段パネルは非 常に早い速度(実線)と、密度上昇(点線)が衝撃 波を形作る様を示している。下段パネルに示さ れるように、Bz(実線)の南向き成分が発達し、 強い嵐を作り出している。

図10は図9に示された嵐で、磁場のX-Y成分 以外すべて観測値(図9に示してある)を用い、







 $\sqrt{B_X^2} + B_Y^2 \ge 10 \text{ nT} \ge U$ 、X-Y面上で回転させな がらできた各々の嵐の最低値をプロットしたも のである。図10によれば、X-Y成分が太陽方向 に向かった時嵐が最大であることを示している。 この例では、方位角に依存する最大最小の予測 の差は20 nT 程度である。同様な試みを1978年 から1982年に生じた単純な嵐であった17事例に ついて行い、図11に示した。複雑な構造の嵐は 最小のDstを与える時刻(最も嵐が発達した時刻) が方位角によって異なり、解析を面倒にするの で除外した。図11において嵐の大きさを縦軸に、 各嵐についてDstの最小値を与える方位角を横軸 にプロットした。この図によれば、嵐の大きさ と無関係にX-Y成分がおおむね太陽方向に向か った時、嵐は最も発達するようである。

6 議論

短時間予報に用いられる古典的方程式 BurtonモデルとNN法について議論する。 Burtonモデル(Burton et al. 1975)は必ずしも予 報という立場から見ると優秀ではないが、物理 過程を知る上で優れている。以下にBurtonモデ ルで使われた式を示す。

$$\frac{dDst^*}{dt} = F(E) - \frac{Dst^*}{\tau}$$
(10)
$$Dst^* = Dst - b\sqrt{P} + c$$
(11)

F(E)=0	Ey < 0.5mV / m	
F(E) = d(E)	Ey - 0.5) $Ey > +0.5 mV / m$ (1)	2)
b = 16nT(n)	$Pa)^{-1/2}, c=20nT$	
$d = -5.4 \times 1$	$0^{-3}nT(mV/m)/s$	
$\tau = 7.7 hour$	\$	
Ey = VBz	$10^{-3} mV / m$	
$P = nV^2$	$10^{-2}eV/cm^3$	

ただし、Pは太陽風動圧、Eyは西向き電場、Bz は磁場の南北成分

(10) 式でDst*はDstから静穏時の環電流及び Chapman-Ferraro電流の効果を取り除いた環電 流の嵐時の増加分を示す。(3) 式のF(E) は環電 流の生成項、Dst*/ τ は環電流の崩壊項、 τ はラ イフタイム。Burton モデルでは彼等の統計的処 理により τ を7.7時間と固定している。

このモデルは多くの研究者により参照モデル としてよく用いられる。その後、τは定数では 現象をよく反映してないということで、多くの 研究者がDst、ε(磁気圏への太陽風エネルギー の流入パラメタ)そしてU(環電流へのエネルギ ー供給率)等によって変化するモデルを提唱して いる。

この古典的 Burton モデルの著者の一人 (McPherron)が後に改良版を提唱した(O'Brien and McPherron、2000:以下OMモデルと記す)。 OMモデルの最大の特徴は、τが夕方向き電場 Eyの関数となることである。すなわち

 $r = 2.40 \exp[9.74/(4.69 + VBs)]$,

であり、他の係数が若干変化し

F(E)=0 Ey < Ec = 0.49mV/m, (14) F(E)=-4.4(VBs-Ec) Ey > Ec = 0.49mV/m,

(13)

 $Dst^* = Dst - 7.26P^{1/2} + 11nT.$ (15)

ただし、BsはBzの南向き成分である。

Bz が北向きの場合、 τ は19.2時間というこの モデルの最高値をとる。Bzの南向き成分が大き くなるにつれ τ は小さくなる。図12でNN法、 Burton法とOM法を、1980年10月10日と1982 年3月2日に始まる嵐について比較する。これら の嵐を選んだ理由はO'Brien and McPherron



(2000)の論文の図8a、8bで彼等が解析している からである。この二つの嵐のDst最小値は地上 で-104nT及び-211nTであった。

図12のパネルAで、各モデルの予測値が比較 されている。地上値は太い灰色の線、NNモデル は赤、Burtonモデルは緑色、OMモデルは青色 で描いてある。なお、OMモデルの予測値は O'Brien and McPherron (2000)においてMulti-Stepと記された線である。この微分方程式を解 くに当たってAdams-Bashforth-Moulton法を用い る。この方法ははじめの4点が既知である必要が あるので、実際の地上値を代用して計算した。 NNモデルでは、時間依存性が長いので、一日早 く計算をスタートさせた。しかし、実際の運用 NN法では、一旦走らせると、何かシステムの故 障がない限り、数か月あるいは数年継続して計 算が続くので、初期値の効果はなくなっている。

パネルBには τ に関しての計算結果がプロットしてある。OMモデルの τ は、初期の初相と回 復相でBurtonモデルの固定値7.7時間より長い。 パネルAに見られるように、Burtonモデルでは τ が回復相においてOMモデルより短いため、 磁気嵐は早く回復している。パネルCにはOM モデルのライフタイム τ を支配するEy=VBs西 向き電場の大きさと、嵐時に磁気圏に流入する 太陽風からの総合エネルギー ε を示した。赤祖 父(2001)は下記のように嵐の大きさを分類した。

弱い嵐 $\varepsilon \sim 0.25$ MW/s 並の嵐 $\varepsilon \sim 1.4$ MW/s 大変強い嵐 $\varepsilon \sim 8.0$ MW/s

1980年10月10日の嵐は、パネルCに示されるように ε (緑) は約1.5 MW/sに達するので、この分 類からすると並の嵐と言うことになる。

パネルDに速度(青km/s)と密度(緑cm³)が示 されているが、速度の変化は緩やかで、非ショ ック性の嵐であり、初期相があまりはっきりし ていない。パネルEに示されているBzの曲線 (赤)が嵐の進行状況を支配している。OMモデル は、NNモデル同様Burtonモデルより綺麗に地 上値を追いかけている。

OMモデルは良いモデルであるが、OMモデル の提唱者も明記しているように、-150nT以下 の大きな嵐には使えない。-150nT以下の嵐は 結構多くあるのでOMモデルは運用には使えな い。一方 NN モデルは、ほとんど制限はなく良く 予報している。パネルFには参考のためO'Brien and McPherron (2000)の論文の図8bの場合を示 す。この時の地上値は太い灰色の線でプロット してあり、最小値は-211 nT であった。Burton モデルは緑線で描いてあるが、主相から回復相 において大きく外れている。これは、τを7.7時 間より小さく評価すべきであった誤差からくる。 OMモデルでは、Dstの絶対値が実際より小さく 評価されているが、これは、著者達が明確に指 摘しているように適用圏外であるためであり、 批判できない。一方、NN モデル(赤線)では、極 めて地上値に近い値と曲線を描いている。NNモ デルの有用性が示されている。

なお、地上値の予想誤差は先述したように、 L1 点と地球周辺環境間の相関誤差が含まれる。 Paularena *et al.* (1998) はL1付近のプラズマを6 時間ごとの区間に分け、地球周辺と比べ、相関 が平均して 0.7 程度であると報告した。また、 Richardson *et al.* (1998) は磁場の方が相関が良い と報告している。Crooker *et al.* (1982) も太陽風 パラメタ相関はある程度の限界があるとしてい る。

7 まとめ

ACE 衛星が観測した実時間データを使って、 1998年5月から稼動している Dst の時間予測モデ ルを作成した (http://www2.crl.go.jp/uk/uk223/ service/nnw/ index.html)。1998年2月から10月 末まで、-80 nT 以下の大きさを持つ大きな嵐は、 11 例あった。そのうち10 例の大きさの予測誤差 は23%以内であった。残る一つは43%であった。 ACE 衛星 (地球より150万 km 離れている) 周辺 プラズマと地球周辺プラズマとの相関が良くな いことによると思われる。

地磁気擾乱の基本的要因は、惑星間空間磁場のBzの南向き成分であることが確認されたが、 Bxの正成分(太陽方向)が擾乱の程度を増大させるように働く。

太陽風の密度変化はダイナミック圧力を増加 させる。したがってChappmann-Ferraro電流の 増加はDstを正の方向に押し上げる効果を持つ。 しかし、Bzが負の時、主相ではDstを下げる、 すなわち激しい嵐にするように密度増加は働く。

NN モデルによる検証では、速度の働きは密度 効果よりも大きい。

我々の運用Dst予測モデルは基本的には、ほとんどの嵐に適用できる。

謝辞

ACE SWEPAM計測機グループ、ACE MAG 計測機グループの皆様、ACE データを供給する ACE 科学センターの皆様に感謝いたします。通 読していただいた杉浦正久博士に感謝いたしま す。

参考文献

- Akasofu, S.-I., "Predicting Geomagnetic Storms as a Space Weather Project", Geophys. Monogr. Ser., 125, edited by P. Song, H. J. Singer, G. L. Siscoe, AGU Washington DC, 329-337, 2001.
- 2 Blanchard, G. T., and R. L. McPherron, "A bimodal representation of the response function relating the solar wind electric field to the AL index", in Solar-Terrestrial Prediction Proc.,vol. 2, pp. 479-486, U. S. Dept. of Commerce, Boulder, Colo., 1992.
- **3** Burton, R. K., R. L. McPherron, and C. T. Russel, "An empirical relationship between interplanetary conditions and Dst", J. Geophys. Res. 80, 4204-4214, 1975.
- 4 Crooker, N. U., G. L. Siscoe, C. T. Russell, and E. J. Smith, "Factors controlling degree of correlation between ISEE 1 and ISEE 3 interplanetary magnetic field measurements", J. Geophys. Res. 87, 2224-2230, 1982.
- **5** Ebihara, Y., and M. Ejiri, "Modeling of solar wind control of the ring current buildup: A case study of the magnetic storms in April 1997", Geophys. Res. Let. 25, 3751-3754, 1998.
- 6 Ebihara, Y., and M. Ejiri, "Simulation study on fundamental properties of the storm-time ring current", J. Geophys. Res. 105, 15843-15859, 2000.
- 7 Elman, J. L., "Finding structure in time", Cognitive Sci. 14, 179, 1990.
- 8 Feldstein, Y. I., "Modeling of the magnetic field of magnetospheric ring current as a function of interplanetary medium parameters", Space Sci. Rev., 59, 83-165, 1992.
- **9** Klimas, A. J., D. Vassiliadis, and D. N. Baker, "Data-derived analogues of the magnetospheric dynamics", J. Geophys. Res. 102, 26993-27009, 1997.1.
- 10 Klimas, A. J., D. Vassiliadis, and D. N. Baker, "Dst index prediction using data-derived analogues of the magnetospheric dynamics", J. Geophys. Res. 103, 20435-20447, 1998.
- 11 Kugblenu, S., S. Taguchi, and T. Okuzawa, "Prediction of the geomagnetic storm associated Dst index using an artificial NN algorithm", Earth Planet Sci. 51, 307-313, 1999.
- 12 Iyemori, T., H. Maeda, and T. Kamei, "Impulse response of geomagnetic indices to interplanetary magnetic field", J. Geomagn. Geoelectr. 31, 1-9, 1979.
- 13 Lundstedt, H., and P. Wintoft, "Prediction of geomagnetic storms from solar wind data with the use of a neural network", Ann. Geophys. 12, 19-24, 1994.
- 14 O'Brien T. P., and R. L. McPherron, "An empirical phase space analysis of ring current dynamics: Solar wind control of injection and decay", J. Geophys. Res. 105, 7707-7719, 2000.
- 15 Paularena, K. I., G. N. Zastenker, A. J. Lazarus, and P. A. Dalin, "Solar wind plasma correlations between IMP 8, INTERBALL-1, and WIND", J. Geophys. Res. 103, 14601-14617, 1998.
- 16 Richardson, J. D., F. Dashevskiy, and K. I. Paularena, "Solar wind plasma correlations between L1 and Earth", J. Geophys. Res. 103, 14619-14629, 1998.
- 17 Wu, J.-G., and H. Lundstedt, "Geomagnetic storm predictions from solar wind data with the use of dynamic neural networks", J. Geophys. Res. 102, 14255-14268, 1997a.
- 18 Wu, J.-G., and H. Lundstedt, "Neural network modeling of solar wind-magnetosphere interaction", J. Geophys. Res. 102, 14457-14466, 1997b.





 遊漫成館
 電磁波計測部門宇宙天気システムグル
 一プ主任研究員 理学博士
 宇宙天気予報、プラズマ波動

*** たか かず ひろ 大高一弘

電磁波計測部門宇宙天気システムグル ープ研究員 宇宙天気予報



島津浩哲 電磁波計測部門シミュレータグループ 主任研究員 博士(理学) 宇宙プラズマ物理学

電磁波計測部門宇宙天気システムグル

ープ主任研究員 理学博士

佐川永一

宇宙天気

