ポーカー・フラット及び稚内 MF レーダーにおけ る新観測―流星による風観測-

Wind Estimations with Meteor Observations by MF Radars at Poker Flat, Alaska and Wakkanai, Japan

川村誠治 堤 雅基 村山泰啓 KAWAMURA Seiji, TSUTSUMI Masaki, and MURAYAMA Yasuhiro

要旨

情報通信研究機構の二つの中波帯電波 (MF) レーダー (稚内、米国アラスカ州ポーカー・フラット) に 2004年8月、流星を用いた新しい大気観測モードが加わった。流星飛跡を検出して、その位置を干 渉計で特定するとともにドップラー・シフトから流星飛跡を押し流している大気風速を求めるもので、 MF レーダーで従来行われている FCA による風観測の高度範囲よりも高い高度まで(約 80~120 km の範囲) 水平風速を推定することができる。両者の観測範囲が重なる領域では、流星を用いて推定され た風速と従来法による風速は比較的良い一致を示している。本稿では、観測手法と実際の観測結果を 紹介する。

A new measurement mode is introduced into two MF (medium frequency) radars of NICT at Wakkanai and Poker Flat, Alaska in August 2004. In this method, meteor trails are used to estimate wind velocities. The positions of meteor trails are determined by the interferometry technique, and horizontal wind velocities are estimated by their line-of-sight Doppler velocities. The height coverage of this technique by MF radars is from about 80 to 120 km. Wind velocities by meteors show guite good agreement with those by FCA technique (a traditional method to estimate winds by MF radar). In this paper, a method and observed results are reported.

[キーワード]

MF レーダー、流星、風速、中間圏・下部熱圏 MF radar, Meteor, Wind velocity, Mesosphere and lower thermosphere

1 はじめに

地球大気とその気候状態は高度によって大きく 変わり、各高度領域間の相互作用や上下方向の結 合過程はいまだに大きな研究課題である。地球大 気は、特に高度 100 km 付近を境にして下は大気 過程が重要な領域、上は宇宙空間の影響を強く受 ける領域と、特性が大きく異なる。地球大気と宇 宙環境の関係を知る上で、遷移領域となる高度 100 km 付近の大気情報は極めて重要である。

MF レーダーは、高度約 60 km から 90 km の 水平風速と電子密度を連続して測定することがで き、中間圏・下部熱圏領域を観測する有効な手段 の一つとして広く用いられている。水平風速は、

FCA (Full Correlation Analysis) と呼ばれる手法で 大気の乱流構造の動きをとらえて推定される[1]。 FCA については、他観測との比較等から高度約 90 km 以下での測風能力が検証されているが、そ の一方で高度 90 km を超えると推定誤差が大きく なることが知られている[2]。上記遷移領域とも重 なってくる高度 90~120 km 程度の高度範囲は MF レーダーの FCA 観測ではカバーすることは できず、この領域の風速を推定するためには、 HF 帯、VHF 帯の電波を用いた流星レーダーなど が用いられる。一方、中波帯の MF レーダーにお いても流星観測による水平風観測が可能なことが Tsutsumi et. al., [1999] によって実証され[3]、南 極昭和基地の MF レーダーでは FCA 観測と併用

表 1 情報通信研究機構 MF レーダーの主要諸元

Site	Yamagawa, Japan	Wakkanai, Japan	Poker Flat, Alaska
(Lat., Long.)	(31.20 N, 130.62 E)	(45.36 N, 141.81 E)	(65.1 N, 147.5 W)
Frequency	1.9550 MHz	1.9585 MHz	2.43 MHz
Bandwidth	60 kHz	24 kHz	60 kHz
	(24 kHz since Sept. '96)		
Peak Power	50 kW	50 kW	50 kW
Pulse duration	27 μs	48 μs	27 μs
	(48 μs since Sept. '96)		
Time resolution	4 min.	4 min.	3 min.
		(6 min. since Aug. '04)	(5 min. since Aug. '04)
Range resolution	7 km	7 km	4 km
Sampling interval	2 km	2 km	2 km
Antenna	Tx: 4 dipoles	4 cross-dipoles	4 cross-dipoles
	Rx: 3 cross-dipoles	(for Tx and Rx)	(for Tx and Rx)
Observation	FCA since Sept. '94	FCA & DAE	FCA since Oct. '98
	DAE since Sept. '98	since Sept. '96	DAE since Nov. '97
		MET since Aug. '04	MET since Aug. '04

FCA: wind velocity measurement mode by Full Correlation Analysis,

DAE: electron density measurement mode by Differential Absorption Experiment,

MET: wind velocity measurement mode by meteor obserbation.

して流星による高度 100 km を超える領域の水平 風観測が行われている[4]。

情報通信研究機構は、米国アラスカ州ポー カー・フラット、稚内、山川の3地点に MF レーダーを設置して水平風と電子密度を連続観測 している。表1にこれらのレーダーの主要諸元を 示す。このうち、アンテナ配置などハードウェア を変更することなく流星観測を導入できたポー カー・フラットと稚内で、2004年8月から流星 観測による水平風推定を開始している。本稿では、 ポーカー・フラット MF レーダーを例に、情報通 信研究機構の MF レーダーに新たに追加された流 星による風観測について紹介する。

2 流星による風観測の手法

まず、流星による風観測の概要を述べる。流星 は地球大気に突入すると周りの大気を電離させな がら進行し、やがて消滅する。このとき流星飛跡 に沿ってできた棒状のプラズマは、拡散や再結合 で散逸するまでの間背景の風によって流される。

このプラズマをレーダーで観測し、流星の位置と ドップラー・シフトを求めることにより、レー ダーから流星飛跡を見た方向(視線方向)内におけ るプラズマの速度が求められる。この速度は背景 大気風速の視線方向成分と考えることができる。 ある空間・時間内で複数の流星を観測することで 複数の視線方向風速が求められるため、鉛直風が 十分に小さいという仮定の下に、フィッティング により水平風速が推定される。流星の位置決定に は干渉計の技術が必要なため、複数の受信アンテ ナを適切に配置する必要がある。

流星エコーは、流星によってできるプラズマの プラズマ周波数とレーダー電波の周波数の関係か ら、オーバーデンス・エコー(over-dense echo) とアンダーデンス・エコー (under-dense echo) に 分けられる。プラズマ周波数が電波の周波数より 高い場合にはオーバーデンス・エコーとなり、電 波は棒状プラズマの表面で全反射してしまう。こ のときのドップラー・シフトは、背景大気の風速 ではなく棒状プラズマが半径方向に広がっていく 速度を反映したものとなるため、オーバーデン

ス・エコーは風速推定には使えない。棒状プラズ マの内部を電波が伝搬できるアンダーデンス・エ コーからのみ、背景大気の風速が推定できること になる。

流星による風速推定の主な流れは、次のように なる。

- a. 受信各チャンネル間の位相・振幅補正
- b. 受信データからの流星検出
- c. 流星の位置決定
- d. 風速推定

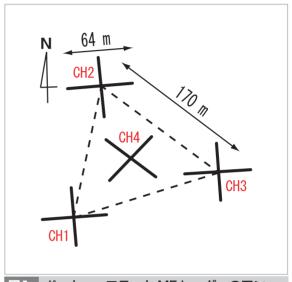
以下、順に各項目を説明していく。

2.1 受信各チャンネル間の位相・振幅補正

図1にポーカー・フラット MF レーダーのア ンテナ配置図を示す。正三角形の各頂点と中心の 4 か所にクロス・ダイポール・アンテナが設置さ れており、四つのチャンネル (CH 1~CH 4) を形 成している。干渉計により流星の位置を正確に決 定するため、そして後で説明するオフラインビー ム合成での流星検出の精度を上げるために、まず これら 4 チャンネルの各受信信号の位相と振幅が ほぼ同じになるように補正する必要がある。

図2は、CH4を基準に各チャンネルの位相差 をプロットしたものである。2004年8月1日か ら 2004 年 8 月 10 日までの 10 日間の FCA 観測

のデータを用いている。上段は位相差の高度分布 で、高高度ほど位相差のばらつきが大きくなるこ とが分かる。これは流星エコーなどの影響である。 ここでは流星の影響がないと考えられる(天頂方 向の大気からの分反射のみと考えられる) 低高度 (高度 70 km 以下)のデータのみを使用して位相 補正を行う。下段に示すのは、高度 70 km 以下の データのみを使用した位相差のヒストグラムであ る。フィッティングしたガウス曲線を赤線で示し



ポーカー・フラット MF レーダーのアン テナ配置

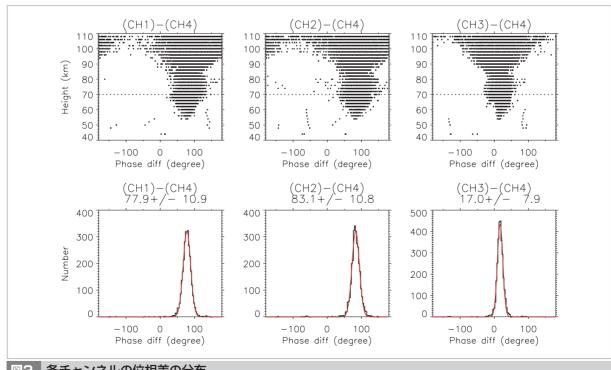


図2 各チャンネルの位相差の分布

ており、このフィッティングにより CH 4 に対す る CH 1、CH 2、Ch 3 の位相差はそれぞれ 77.9 度、83.1 度、17.0 度と決められる。振幅について 同様のプロットをしたものが図3である。CH1 を基準に各チャンネルの振幅比を示している。位 相と同じく高度 70 km 以下のデータのみを使って ヒストグラムを作成し(下段の図)、フィッティン グすることにより、CH1に対するCH2、CH3、 CH 4 の振幅比がそれぞれ 1.089、0.931、0.607 と 決められる。

2.2 受信データからの流星検出

流星による風速推定では、なるべく多くの流星 を用いた方が時間・空間分解能を上げることがで き、また推定精度も向上する。そのため、簡単な デジタルビームフォーミング (オフラインビーム 合成)を行って天頂付近以外の流星も検出できる よう工夫している。図4にその概念図を示す。四 つの受信信号を位相をずらして足し合わせること により、データ受信後に等価的に約25度傾いた 斜め方向ビームを形成している。図4のAのよ うに位相差を与えて各チャンネルを足し合わせる と、図 4 右端の青い矢印 A の方向に 24.8 度傾い たビームを形成することができる。同じパターン の位相差の与え方で青い矢印で示す6方向にビー ムを形成でき、またBのような位相差の与え方 でも緑の矢印で示す 6 方向に 25 度傾いたビーム を形成できる。合計 12 方向のビームと天頂ビー ム(レーダー本来のビーム)を使って流星検出を行

受信信号時系列データからの流星検出の例を図 5、図6に示す。図5は各チャンネルの受信信号 時系列の強度(左側)と位相(右側)を上段から CH1、CH2・・の順に示したものである。位相 には信号の終わりの方(グラフの右端付近)で他と は異なる変化が見られるが、このままでは信号強 度に流星の痕跡を見つけることは難しい。これら の四つの受信信号に位相差を与えて合成した(オ フラインビーム合成した) 時系列を図6に示す。 赤でハッチが掛かった部分に顕著に流星エコーが 現れている。

オフラインビーム合成では多数の仮想ビームを 形成するため、一つの流星が複数のビームでとら えられる可能性がある。そのため、時間・空間的 に近く、同じ流星と思われるものについては重複 しないように除去する必要がある。

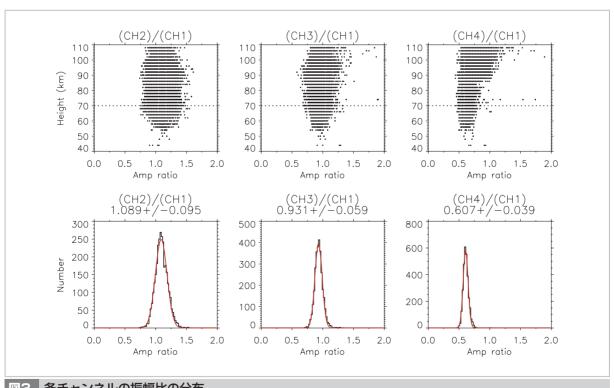


図3 各チャンネルの振幅比の分布

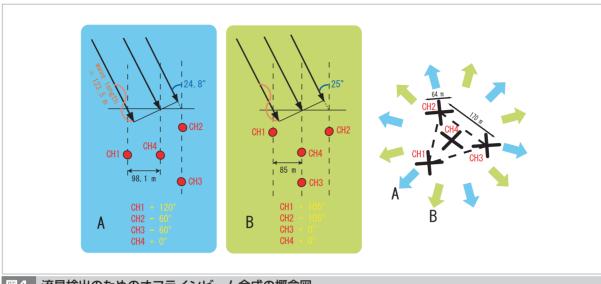
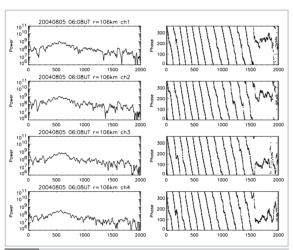
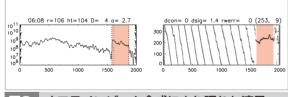


図4 流星検出のためのオフラインビーム合成の概念図



各受信チャンネルの信号強度(左側)と 位相(右側)の時系列



オフラインビーム合成により現れた流星

2.3 流星の位置決定

流星の位置は、図1に示す配置の各アンテナか らの受信信号の位相を用いて、干渉計によって決 定する。データ処理の最初に位相補正をするのは このためである。干渉計を構成する複数の基線の うち、最長基線が長いほど流星位置の決定精度は

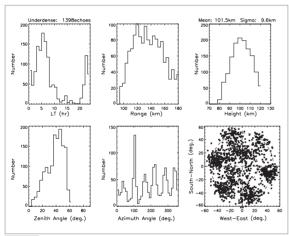
高くなるが、その一方で最短基線が送信電波の半 波長以下でなければ流星の位置を一意に決定でき ない場合が生じる。ポーカー・フラットの場合、 最長基線は 170 m (正三角形の一辺の長さ)、最短 基線は 98.1 m (中心から他のアンテナまでの距離) である。最短基線が送信電波の半波長(61.7 m)よ りも長いため、流星位置に複数候補が現れること がある。こうした場合は、流星飛跡の現実的な出 現高度などを条件に流星位置を決定する。

2.4 風速推定

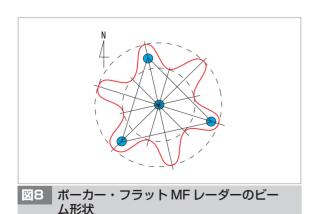
流星が検出され、その位置が決まると、次に位 相時系列から流星エコーのドップラー・シフトを 計算する。このドップラー・シフトは、流星飛跡 が背景風によって流される速度のうち、レーダー と流星を結ぶ直線方向(視線方向)内の成分に対応 している。よって一つの流星から、その流星の位 置における背景風の視線方向成分が求められる。 ある時間・空間内で複数の流星を検出し、それぞ れの視線方向風速を求めてフィッティングするこ とで、その時間・空間を代表する水平風速が計算 される。このとき、風速の鉛直成分は水平成分に 対して十分に小さいと仮定できるため無視する。 風速の時間・空間分解能は、どの範囲の流星をま とめて水平風速推定に使うかで決まるため、なる べく多くの流星が検出できた方が分解能を上げる ことができ、また風速推定精度も向上させること ができる。

3 流星の分布

流星観測によって推定された風速を示す前に、 この節では検出された流星の分布について見てみ る。図7に、2004年8月24日の24時間に検出 された流星の諸分布を示す。この日は24時間で 1398 個の流星が検出された。上段左から LT(地 方時)分布、レンジ分布、高度分布、下段左から 天頂角分布、方位角分布、到来角分布である。流 星個数は、1日の中でも変動が大きく、明け方に 最大となっている。高度分布を見ると、流星は約 100 km を中心に上下 20 km 程度に分布している ことが分かる。図7右下の到来角分布では分布の 形状に特徴が見られるが、これは MF レーダーの ビーム形状を反映していると考えられる。図8に ポーカー・フラット MF レーダーのビーム形状の イラストを示す。正三角形の頂点と中心の四つを 送信点としているため、合成されたビームは赤線 で示すような形状となる。この形状が到来角分布



2004年8月24日に検出された流星



の形状とほぼ一致する。ただし、MF レーダーの ビーム幅は半値半幅で30度程度であり、流星の 天頂角分布が約60度まで広がっているのはオフ ラインビーム合成によるものと考えられる。

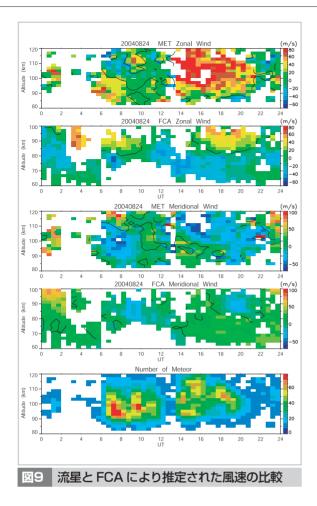
図7の例では1日で約1400個の流星が検出さ れているが、流星個数は日によっても大きく変動 し、1 日に 200 個程度しか検出されない日もある。 2004 年 8 月の 1 か月間では合計約 20.000 個、1 日平均約640個の流星が検出された。

4 流星により推定された風速

本節では、流星観測で推定された風速を FCA による風速と比較する。ポーカー・フラットでは FCA 風速観測 2 分、DAE 電子密度観測 1 分、流 星観測2分を切り替えて繰り返しているため、 FCA による風速と流星による風速はほぼ同時に 観測されたものと考えることができる。流星によ る風速推定では、時間・高度分解能をそれぞれ1 時間・4 km とした。FCA の高度分解能は 4 km である。FCA の時間分解能は5分であるが、流 星による風速と一致させるため1時間平均した値 を用いて比較することにする。

2004年8月24日の風速推定結果を図9に示 す。上から順に流星による東西風(東向き正)、 FCA による東西風、流星による南北風(北向き正)、 FCA による南北風で、一番下には流星による風 速推定に使われた流星個数の分布を示してある。 流星と FCA では観測高度範囲が異なっているこ とに注意が必要である。観測高度が重なっている 領域に注目すると、両者は比較的良い一致を示し ている。FCA による風速は高度 90 km を超える と小さく推定される傾向にあることが指摘されて いるが、今回の観測でも東西風の 15~20 UT く らいで流星観測による風速の方が FCA の風より も大きく推定されている。両手法の風を高度方向 につなげて見ると、風速の大きさや変動パターン がよくつながっている。流星個数が少ないところ で流星による風速に疑わしい変動が見えることも あるが、流星個数がある程度確保されれば、流星 観測は FCA とほぼ一致する風速を推定している。

2004年8月9日から2004年9月9日までの約 一か月間の平均日変化の比較を図10に示す。 フォーマットは図9と同じである。一か月平均で



は両者が更に良い一致を示していることが分かる。

5 まとめ

情報通信研究機構が有する三つの MF レーダーのうち、米国アラスカ州ポーカー・フラットと稚内に、流星による風速観測の機能が追加され

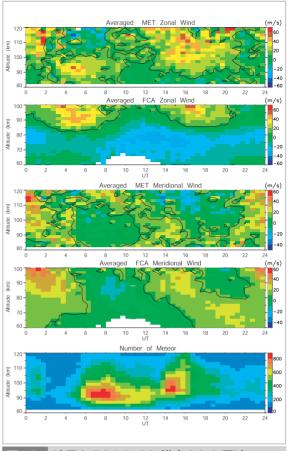


図10 流星と FCA により推定された風速の 一か月平均値の比較

た。本稿ではポーカー・フラットの例を取り、MF レーダーによる流星観測について、その手法と観測結果を紹介した。流星は2004年8月の1か月間に約20,000個検出され、1日平均は640個程度であった。流星個数が十分に確保できれば、流星による風速はFCAによる風速と良い一致を示し、流星観測がMFレーダーの風速観測可能高度を引き上げ得ることが示された。

参考文献

- 1 B. H. Briggs, "The analysis of spaced sensor records by correlation techniques", Handbook for MAP, Vol.13, 166-186, 1984.
- **2** D. A. Holdsworth, "Influence of instrumental effects upon the full correlation analysis", Radio Sci., 34, 643-655, 1999.
- **3** M. Tsutsumi, D. Holdsworth, T. Nakamura, and I. Reid, "Meteor observations with an MF radar", Earth Planets Space, 51, 691-699, 1999.
- **4** M. Tsutsumi and T. Aso, "MF radar observations of meteors and meteor-derived winds at Showa (69S, 39E), Antarctica: A comparison with simultaneous spaced antenna winds", J. Geophys. Res., Vol.110, D24111, doi:10.1029/2005JD005849, 2005.



かわむらせいじ川村誠治

電磁波計測研究センター環境情報セン シング・ネットワークグループ研究員 博士 (情報学) 大気物理学、レーダー工学



堤 雅基 国立極地研究所研究教育系准教授 博士(工学) 大気物理学



村山泰啓

総合企画部企画戦略室プランニングマ ネージャー(前電磁波計測研究セン ター環境情報センシング・ネットワー クグループ研究マネージャー) 博士(工学) 大気リモートセンシング、中層大気力